行列の対角化

佐賀大学 新井康平

相似行列

定義 1 2つの正方行列 A と B に対して、 $B = P^{-1}AP$ となる 正則行列 P が存在するとき、A と B は相似であるという。 **定理 1** 2つの正方行列 A と B が相似であれば、

- |A| = |B|

- \bullet $A \simeq A$
- $A \simeq B$ & \Rightarrow $A \simeq A$
- \blacksquare $A \simeq B, B \simeq C \$ \$\text{\$\text{\$\text{\$}\$}, } \ $A \simeq C$

三角化, 対角化

定義 2 (行列の三角化・対角化) 行列 A, B に対して、

- A が三角行列 B と相似なとき、すなわち $B=P^{-1}AP$ のとき、A は P で三角化可能
- **១** A が対角行列 B と相似なとき、すなわち $B = P^{-1}AP$ の とき、A は P で対角化可能

という。

対角化の条件

定理3 (十分条件) 正方行列 A の固有値がすべて異なるならば、A は対角化可能である。

定理 4 (必要十分条件) 行列 A に対して

- n 次正方行列 A の異なる固有値は λ₁,···, λ_r
- $oldsymbol{\bullet}$ 固有値の重複度はそれぞれ $n_1, \cdots, n_r \, (n=n_1+\cdots+n_r)$
- 固有空間はそれぞれ $W_{\lambda_1}, \cdots, W_{\lambda_n}$

であるとき

A が対角化可能 $\Longleftrightarrow \dim W_{\lambda_i} = n_i \,, i = 1, \cdots, r$

例題

- 問題

$$A = \left(egin{array}{ccc} 7 & -3 & 3 \\ 9 & -5 & 3 \\ -9 & 3 & -5 \end{array} \right)$$
の固有値・固有ベクトルを求めなさい.

- 固有多項式 $\Phi_A(t) = \det(tE_3 A) = (t+2)^2(t-1)$.
- したがって、固有値は -2 と 1.

■ 固有値 1 について

$$1 \cdot E_3 - A = \begin{pmatrix} -6 & 3 & -3 \\ -9 & 6 & -3 \\ 9 & -3 & 6 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{7Line g}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

連立方程式

$$\begin{cases} x & +z = 0 \\ y + z = 0 \end{cases}$$

の解は

$$\left(\begin{array}{c} x \\ y \end{array}\right) = t \left(\begin{array}{c} -1 \\ -1 \end{array}\right)$$
 : 固有ベクトル(t は任意の実数)

● 固有値 (-2) について

$$(-2) \cdot E_3 - A = \left(\begin{array}{ccc} -9 & 3 & -3 \\ -9 & 3 & -3 \\ 9 & -3 & 3 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{\it flate} \# \mathbb{R}} \left(\begin{array}{ccc} 3 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

(連立) 方程式

$$3x - y + z = 0$$

の解は

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} : 固有ベクトル (t, s は任意の実数)$$

- - \implies 固有ベクトルの全体は直線をなす(媒介変数 t).
- 固有値 (-2) に関する固有ベクトルは、t $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$
 - \implies 固有ベクトルの全体は平面をなす(媒介変数 t,s).

固有値の選び方の自由度を「重複度」という概念で定義する。

/ 定義(固有値の重複度) —

A を n 次正方行列とする。A の固有値 k の重複度を

$$n-{\rm rank}(kE_n-A)$$

と定義する.

~ 定理(行列の対角化可能性) -

A を n 次正方行列とする。 A の相異なる固有値を k_1,k_2,\ldots,k_l 、 その重複 度をそれぞれ m_1,m_2,\ldots,m_l とする。 このとき、

$$m_1 + m_2 + \cdots + m_l = n$$

ならば、A は対角化可能である。 つまり、

$$P^{-1}AP$$

が対角行列となるようなn次正則行列Pが存在する.

- P は固有ベクトルを並べてできる行列.
- 対角行列の対角成分は固有値を重複度込みで並べたもの.

行列が対角化可能dであるならば、 固有空間の次元は、 固有方程式の重複度に等しい。 すなわち、

$$\mathrm{dim}E_{\lambda_i}=m$$

が成立する。 ここで E_{λ_i} は、A の固有値 λ_i の固有空間であり、 m は、 λ_i の重複度である。

n 次止万行列 A の固有ベクトルと固有値とは、

$$A\mathbf{a} = \lambda \mathbf{a}$$
 (1)

を満たす

$$\mathbf{a} \neq 0$$
 (2)

のベクトル ${f a}$ と値 ${f \lambda}$ である。

(1) は、

$$(\lambda I - A)\mathbf{a} = 0 \tag{3}$$

と表してもよい。 (3) は、 同次連立一次方程式であり、(2) を満たす解を持つことと、行列式が 0 であることが同値である(同次連立一次方程式が自明な解以外の解を持つ場合を参考のこと)。 従って、

$$|\lambda I - A| = 0 \tag{4}$$

が成立する。 (4) の左辺は、 λ に関する n 次多項式であるので、 代数学の基本定理によって、 n 個の積による因数分解が可能である。よって、

 $|\lambda I - A| = (\lambda - \lambda_1)(\lambda - \lambda_2) \cdots (\lambda - \lambda_n)$ (5)

と表すことができる $(\lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \cdots \leq \lambda_n)$ 。 したがって、(4) は、

$$(\lambda - \lambda_1)(\lambda - \lambda_2) \cdots (\lambda - \lambda_n) = 0$$

と表される。これより、

$$\lambda = \lambda_1, \, \lambda_2, \cdots, \lambda_n \tag{6}$$

が成立するので、固有値 λ は、 $\lambda_1,\lambda_2,\cdots,\lambda_n$ のいずれかである。 (6) の固有値のうち、m 個の値が等しく、その m 個の固有値が、それら以外の固有値とは値が異なるものとする。 すなわち、

$$\lambda_{i} = \lambda_{i+1} = \dots = \lambda_{i+m-1}$$

$$\lambda_{i} \neq \lambda_{j} \quad (j = 1, \dots, i-1, i+m, \dots, n)$$
(7)

であるとする。 このとき、(5)を

$$|\lambda I - A| = (\lambda - \lambda_1) \cdots (\lambda - \lambda_i)^m \cdots (\lambda - \lambda_n)$$
 (8)

と表すことが出来る m を重複度という

固有値 λ_i を持つベクトルの全体を E_{λ_i} とする、すなわち、

$$A\mathbf{a}_i = \lambda_i \mathbf{a}_i$$
 (9)

を満たすベクトル ${f a}_i$ の全体を E_{λ_i} と表すと、 E_{λ_i} は、部分空間を構成し、固有値 λ_i の**固有空間**という。

このとき、A が対角化可能であるならば、すなわち、

$$P^{-1}AP = \Lambda \tag{10}$$

を満たす正則行列 P と対角行列 Λ が存在するならば、 E_{λ_i} の次元は、 λ_i の重複度 m に等しいことが示される。 すなわち、

$$\dim E_{\lambda_i} = m \tag{11}$$

が成立する。 (11) を以下のように証明する。

$(\lambda_i I - A)\mathbf{a}_i = 0 \tag{12}$

と表してもよい。 上で定義したように、 ごれを満たす ${f a}_i$ の全体が E_{λ_i} である。 一般に、同次連立一次方程式 $B{f x}=0$ を満たす ${f x}$ 全体の次元は、 $n-{
m rank}(B)$ である (解空間の次元を参考)。 よって、(12) より、 E_{λ_i} の次元は、

$$\dim E_{\lambda_i} = n - \operatorname{rank}(\lambda_i I - A)$$

である。

ここで、 正則行列を掛けてもランクが変わらないことから、 (10) より、

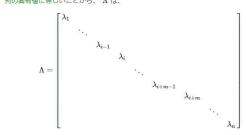
$$\begin{aligned} \operatorname{rank}(\lambda_i I - A) &= \operatorname{rank}(P^{-1}(\lambda_i I - A)P) \\ &= \operatorname{rank}(\lambda_i I - P^{-1}AP) \\ &= \operatorname{rank}(\lambda_i I - \Lambda) \end{aligned}$$

が成立する。よって、

$$\dim E_{\lambda_i} = n - \operatorname{rank}(\lambda_i I - \Lambda) \tag{13}$$

である。

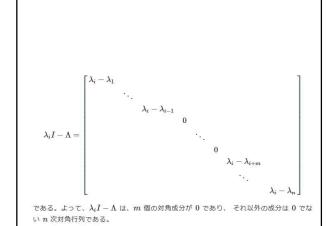
ここで、 Λ は、A を対角化した行列であり、 対角化した行列の対角成分は、もとの行列の固有値に等しいことから、 Λ は、



と表される。 -方で、 $\lambda_i I$ は、

$$\lambda_i I = egin{bmatrix} \lambda_i & & & \ & \ddots & \ & & \ddots & \ \end{pmatrix}$$

であるので (7) ED



 $\mathrm{dim}E_{\lambda_i}=m$

対角化の方法

n 次正方行列 A の異なる固有値を $\lambda_1,\cdots,\lambda_r$, その重複度をそれぞれ n_1,\cdots,n_r $(n=n_1+\cdots+n_r)$ とする。

- ullet 固有空間 $W_{\lambda_1},\cdots,W_{\lambda_r}$ の基底をそれぞれ求める
- 各基底を構成するベクトル全体を列ベクトルにもつ行列をPとする
- このとき

$$P^{-1}AP = \begin{bmatrix} \lambda_1 I_{n_1} & \mathbf{0} \\ & \lambda_2 I_{n_2} \\ \mathbf{0} & & \lambda_r I_{n_r} \end{bmatrix}$$

例:行列の対角化

例1 $A=\begin{bmatrix}1&0\\1&1\end{bmatrix}$ は対角化可能か調べ、可能ならば対角せよ。

解答

- 固有方程式 $\begin{vmatrix} 1-x & 0\\ 1 & 1-x \end{vmatrix} = (x-1)^2 = 0$ より、固有値は 1(重複度 2).
- 固有空間の次元 $\dim W_{\lambda} = n \operatorname{rank}(A \lambda I)$:

$$\dim W_1 = 2 - \operatorname{rank}(A - I) = 2 - \operatorname{rank}\left(\begin{vmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{vmatrix}\right) = 1$$

● 重複度と固有空間の次元が異なるため、対角可能でない。

例:行列の対角化

例2 $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ は対角化可能か調べ、可能ならば対角

解答

- 固有方程式 $\begin{vmatrix} 1-x & 0 \\ 1 & -1-x \end{vmatrix} = (x-1)(x+1) = 0$ より、固有値は+1.
- 固有値はすべて異なるから対角化可能である。
- すべての固有値に対する固有空間の基底を求める。

例2(つづき)

● 同次連立 1 次方程式

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_2 \\ y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

をそれぞれ解いて

 ${}^{t}[x_{1}, y_{1}] = {}^{t}[2a, a], {}^{t}[x_{2}, y_{2}] = {}^{t}[0, b]$ (a, b 任意定数)

- W_1 の基底 $^t[2,1]$, W_{-1} の基底 $^t[0,1]$
- したがって、

$$P = egin{bmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$
 と ਜਿਸ਼ੀ $P^{-1}AP = egin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$

例:行列の対角化

例3 $A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ は対角化可能か調べ、可能ならば対角

せよ。 解答

- 固有方程式 $\begin{vmatrix} -x & 0 & 1 \\ 0 & 1-x & 0 \\ 1 & 0 & -x \end{vmatrix} = -(x-1)^2(x+1) = 0$ より、 固有値は 1(重複度 2) と -1.
- ・ 次より、対角化可能である。 $\dim W_1=3-\mathsf{rank}(A-I)=2$, $\dim W_{-1}=3-\mathsf{rank}(A-I)=1$

例3(つづき)

● 同次連立1次方程式

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

をそれぞれ解いて

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ a \end{bmatrix} = a \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{bmatrix} = c \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

(a, b, c は任意の定数)

例3(つづき)

- W_1 の基底 $\left\{ \begin{bmatrix} 1\\0\\1\\1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0\\1\\0\\1 \end{bmatrix} \right\}, W_{-1}$ の基底 $\begin{bmatrix} -1\\0\\1\\1 \end{bmatrix}$

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} とすれば, P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

ベクトル空間の基底と次元

- *u*₁, . . . , *u*_n が *V* を生成する(generate) V のどの元もu, . . . ,u, の1 次結合
- Rⁿ の基本ベクトルe₁, e₂, . . . , e_n はRⁿ を生成

$$\begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = a_1 e_1 + a_2 e_2 + \dots + a_n e_n$$

Vの元の組 $\{u_1,u_2,\ldots,u_n\}$ がVの基底

- $\left\{egin{array}{ll} (1) \ u_1,\dots,u_n \ \& \ 1 \ {
 m y} 独立^1. \ (2) \ u_1,u_2,\dots,u_n \ \& \ V \ {
 m を生成する}. \end{array}
 ight.$
- Rⁿ の基本ベクトル{e₁, e₂,..., e_n} はRⁿ の基底
- この{e₁, e₂,..., e_n} をRⁿ の標準基底と呼ぶ

ベクトル空間 Vの基底を構成する 元の個数はつねに同じ

- u₁,...,u_mとv₁,...,v_nがVの基底であるとす
- v_1, \ldots, v_n は u_1, \ldots, u_m の1 次結合. ここでも Ln > mならば v_1, \ldots, v_n は1 次従属
- v₁,..., v_n が基底であることに反する.
- ゆえにn < m である. 上の議論で、u₁,...,u_m 出る. ゆえにm = n である.

- ベクトル空間 V の次元(記号でdim(V)と書く) とは、Vの基底をなす元の個数
- 零ベクトルのみからなるベクトル空間を0次 元のベクトル空間
- dim(Rⁿ) = n. なぜなら, e₁, . . . , e_n はRⁿ の基底
- dimR[x]ⁿ = n + 1. なぜなら, 単項式1, x, . . . , x_n は1 次独立, かつR[x]ⁿを生成するので, R[x]ⁿ の基底
- V が有限次元: V のベクトルの1 次独立な最 大個数が有限、その最大個数がdim(V)
- dim(V) = n とし、{u₁, . . . , u_n}をV の基底の一 つとする. V から(n+1) 個以上のベクトルを とってくると、それらは必ず u_1,\ldots,u_n の1 次結合で書けるので、1 次従属である. ゆえにn が 1 次独立な最大個数

- 逆に1 次独立な最大個数en とし、 u_1, \ldots, u_n が1 次独立であるとする. 任意の $u \in V$ に対して、 u_1, \ldots, u_n は1 次従属ゆえ、u は u_2, \ldots, u_n の1 次結合.
- ゆえに u_1, \ldots, u_n はVを生成していて基底となるから、 $\dim(V) = n$

例

$$oldsymbol{a}_1 = egin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \ oldsymbol{a}_2 = egin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}, \ oldsymbol{a}_3 = egin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

- ・ で生成される R^3 の部分空間 $W = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle_R$ を考えると, $\dim(W) = 2$ ・ 実際,3 次正方行列 $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$
- ・ 実際,3 次正方行列 $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$ の1 行目と2 行目は1 次従属であり,これらは 3 行目と1 次独立なので,rank(A) = 2である.そしてこれは a_1 , a_2 , a_3 の1 次独立な最大個数に等

例題

・ 次の解空間の次元を求め、基底を1組挙げよ

$$W := \left\{ x \in \mathbb{R}^5 \mid \begin{array}{c} x_1 - 2x_2 + x_3 + 2x_4 + 3x_5 = 0 \\ 2x_1 - 4x_2 + 3x_3 + 3x_4 + 8x_5 = 0 \end{array} \right\}$$
$$A := \left[\begin{array}{ccc} 1 & -2 & 1 & 2 & 3 \\ 2 & -4 & 3 & 3 & 8 \end{array} \right] \, \xi \, \sharp \zeta \, \xi \, \xi,$$
$$W = \left\{ x \in \mathbb{R}^5 \mid Ax = \mathbf{0} \right\}$$

• Aを簡約化すると

• $x_2 = c_1$, $x_4 = c_2$, $x_5 = c_3$ とおくと, Ax = 0 の解x, すなわち $x \in W$ は

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 2c_1 - 3c_2 - c_3 \\ c_1 \\ c_2 - 2c_3 \\ c_2 \\ c_3 \end{bmatrix} = c_1 \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + c_3 \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ -2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = c_1 \mathbf{a}_1 + c_2 \mathbf{a}_2 + c_3 \mathbf{a}_3$$

- 上式は、 a_1 , a_2 , a_3 がWを生成することを示している。そして a_1 , a_2 , a_3 は1次独立。
- ゆえにdim(W) = 3であって、{a₁, a₂, a₃} はW の基底
- 連立方程式の解空間の1組の基底を、その 連立方程式の基本解という
- 連立1次方程式 Ax = 0(Aはm×n行列,

$$oldsymbol{x} \in \mathbb{R}^n$$

- 解空間をWとする. Aを簡約化し、Bとすると, Bの主成分に対応しない未知数に値を任意 に与えることで連立1次方程式の解が得られ る
- 値を任意にとれる未知数の個数=Wの次元

Bの主成分を含む列の個数がrank(A)である から、次の重要な定理を得る

dim(W) = n - rank(A)

n - rank(A) を連立1 次方程式の解の自由度 という

零空間

- ・ 線形作用素 A: V → W の**零空間、核空間** Nul(A) := {**x** in V | A**x** = **0**}
- Ker は零空間が線形写像としての A の核 (Kernel) にあたる
- 線形写像の像 (image) は値域 (range) と呼ばれ、線形作用素 A の値域は Ran(A)
- ・ 零空間は、ベクトル空間 V の部分空間